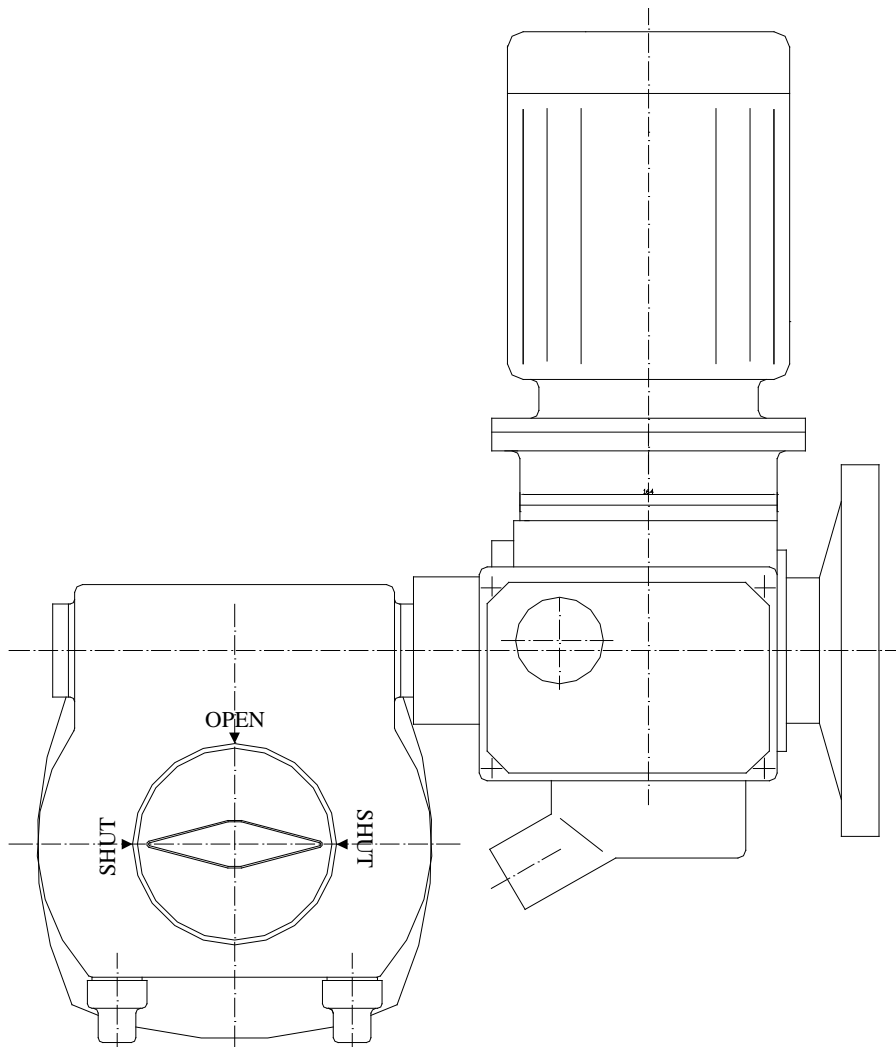


ELEKTRISCHE MECHANISMEN FÜR DEN ANTRIEB DER VIERTELGANGVENTILE

ELECTRIC ACTUATORS FOR QUARTER-TURN VALVES

TYP/TYPE
NOTOR ST



44/2006-Rev.1

Mechanismen des Typen **NOTOR ST** und **NOTOR R ST** werden für den elektrischen Antrieb der industriellen Viertelgangventile, als auch für andere Anwendungen verwendet.

1. Verwendungsbedingungen der Mechanismen

- Versorgungsspannungen
- Standard: 380 V.
- auf Anfrage: 220 V; 400 V; 500 V.
- Netzfrequenz:
- Netzfrequenz:
- auf Anfrage: 60 Hz.
- höchste Startenzahl pro Stunde : **6** für **NOTOR ST**
:120...1200 für **NOTOR R ST**
- Umgebungstemperatur:
- für den Mechanismus
- Standard: -20°C.....+45°C.
- auf Anfrage: -40°C.....+40°C.
- für den Netzschalterkasten
- Standard: -5°C.....+40°C.
- auf Anfrage: -29°C.....+40°C.
- besondere Ausfertigung für tropikale feuchte Umgebung TH, gemäß STAS 6692-83.
- max. Kraft des elektrischen Motors: **4kW**.
- Drehzahl des elektrischen Motors: **1500 Drehungen / Min.**
- mechanischer Schutzgrad: **IP 54**.
- Herstellungsvarianten:
 - normal: **N**

2. Baucharakteristiken

Mechanismen des Typen **NOTOR ST** und **NOTOR R ST** beinhalten folgende Grundunterteile:

- Vielgangmechanismus **NOTOR A/C**
- Viertelgang-Schneckengetriebe des Typen **AMS**

3. Technische Charakteristiken und Grössen gemäss den angehängten Blättern

NOTOR ST and **NOTOR R ST** electric actuators are designed to drive “quarter-turn” industrial valves or any other applications.

1. General operating conditions

- supply voltages:
 - standard: 380 V.
 - by request: 220 V; 400 V; 500 V.
- frequency:
 - standard: 50 Hz.
 - by request: 60 Hz.
- maximum number of starts/hour: **6-NOTOR ST**
:120....1200 for **NOTOR R ST**
- temperature of the ambient:
 - for the actuator:
 - standard: -20°C.....+45°C.
 - by request: -40°C.....+40°C.
 - for the power switch box:
 - standard: -5°C.....+40°C.
 - by request: -29°C.....+40°C.
- special **TH** manufacturing available, as per STAS 6692-83.
- maximum power of the electric motor: **4kW**.
- electric motor speed: **1500** Umdrehungen / Min.
- mechanical enclosure degree: **IP 54**.
- manufacturing variants available:
 - for normal environment: **N**

2. Constructive features

NOTOR ST for **NOTOR R ST** type actuators include the following basic units:

- actuator NOTOR A/C**
- worm gear boxes** quarter turn typ **AMS**

3. **Technical features** according to technical sheet

MECHANISMUS FÜR DEN ELEKTRISCHEN „VIERTELGANG“-ANTRIEB

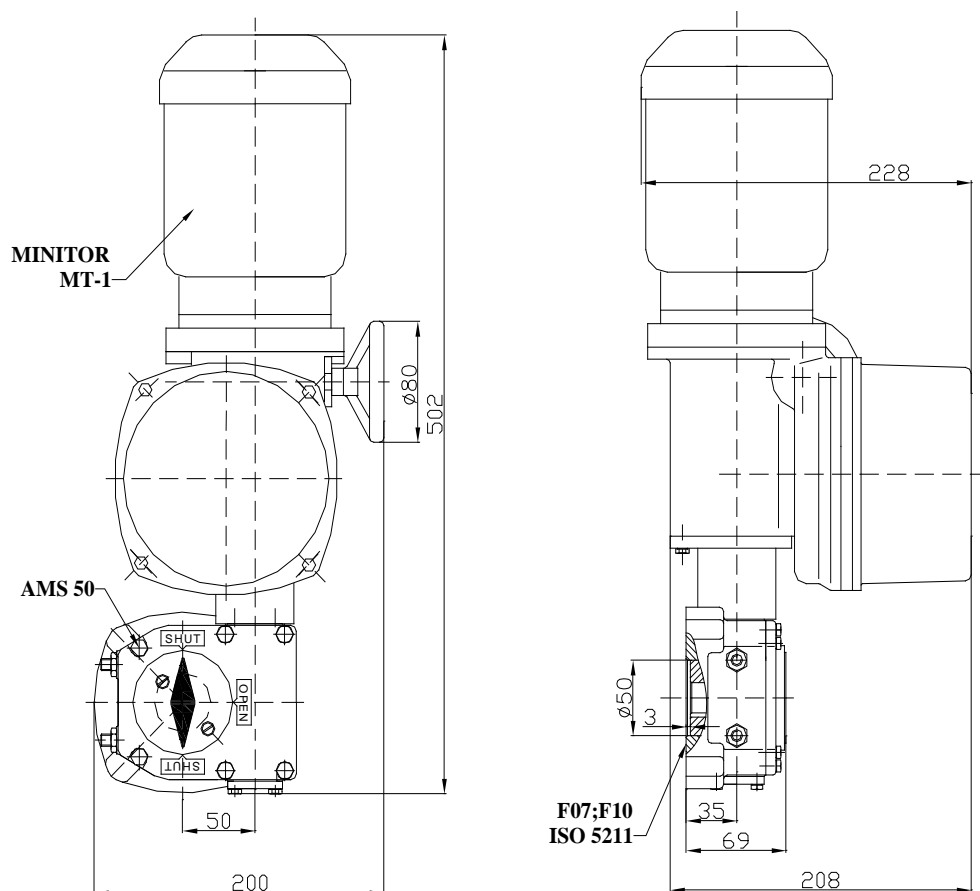
Bestandteilenliste des Mechanismenkatalog

Lfd Nr.	Gama Bereich	Actuator Getriebentyp	Tech. sheet Blatt nr.	Date Datum
1	Antriebsmechanismen der industriellen „Viertelgang“-Armaturen des Typen NOTOR R ST und NOTOR ST	NR 3ST(N 3ST)	724a	01.09.2006
2		NR 4ST(N 4ST)	549a	04.09.2006
3		NR 5.2ST(N 5.2ST)	1031a	04.09.2006
4		NR 6ST(N 6ST)	514a	04.09.2006
5		NR 7ST(N 7ST)	728a	04.09.2006
6		NR 8ST(N 8ST)	729a	05.09.2006
7		NR 9ST(N 9ST)	661b	05.09.2006
8		NR 10ST(N 10ST)	1437b	06.09.2006
9		NR 11ST(N 11ST)	1438b	06.09.2006
10		NR 12ST(N 12ST)	99a	08.09.2006

Mechanismus für den elektrischen „Viertelgang“-Antrieb NR 3 ST (N3ST)

1. Grössen

NR.	724 a
Datum	01.09.2006



2. Technische Charakteristiken

- Ausgangsmoment.....400 N.m
- Gang..... 90°
- Gangdauer..... 44 sek
- Motortyp..... für NR3ST-TAR
für N3ST-ASI
- Motorkraft..... 0,12 kW
- Motordrehzahl1500 Umdrehungen / Min
- Motorgriff des Typen ISO 5211.....F07;F10
- Gewicht11,8 kg

3. Symbole

NR3ST(N3ST) – 400 – 28 / 90 – 63 - F12 / 1 / 50 – A – 1E

Typ und Grösse

Ausgangsmoment [N.m]

Gangdauer [sek]

Gang [°]

Motorgrösse

Ausrüstungsvariante

Keilbahnposition

Grössenkode

Antriebsform

Griffform – ISO 5211

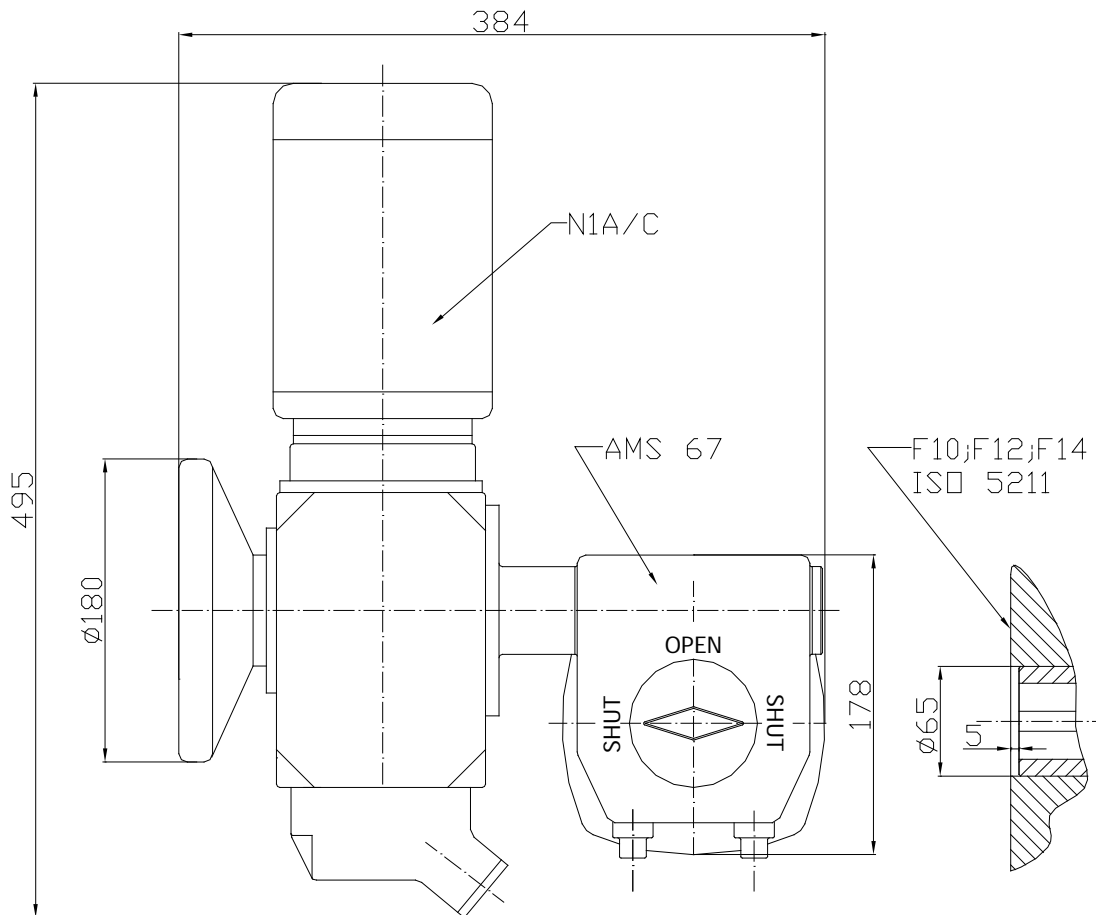
VIERTELGANGMECHANISMUS

**NR 4ST
(N 4 ST)**



1. Grössen

NR.	549a
Datum	04.09.2006



2. Technische Charakteristiken

- Ausgangsmoment..... 800 N.m
- Gang..... 90°
- Gangdauer..... 14,6;26,4 sek
- Motorkraft..... 0,25;0,37 Kw
- Motortyp..... TAR- für NR 4ST
ASI- für N 4ST
- Motordrehzahl1500 Umdrehungen / Min
- Motorgriff des Typen ISO 5211.....F10;F12;F14
- Gewicht 25kg

3. SYMBOLE

NR 4ST(N4ST) – 300 – 13,2 / 90 – 71 - F12 / 1 / 30 – A – 1E

Typ und Grösse

Ausgangsmoment [N.m]

Gangdauer [sec]

Gang [°]

Motorgrösse

Ausrüstungsvariante

Keilbahnposition

Grössenkode

Antriebsform

Griffform – ISO 5211

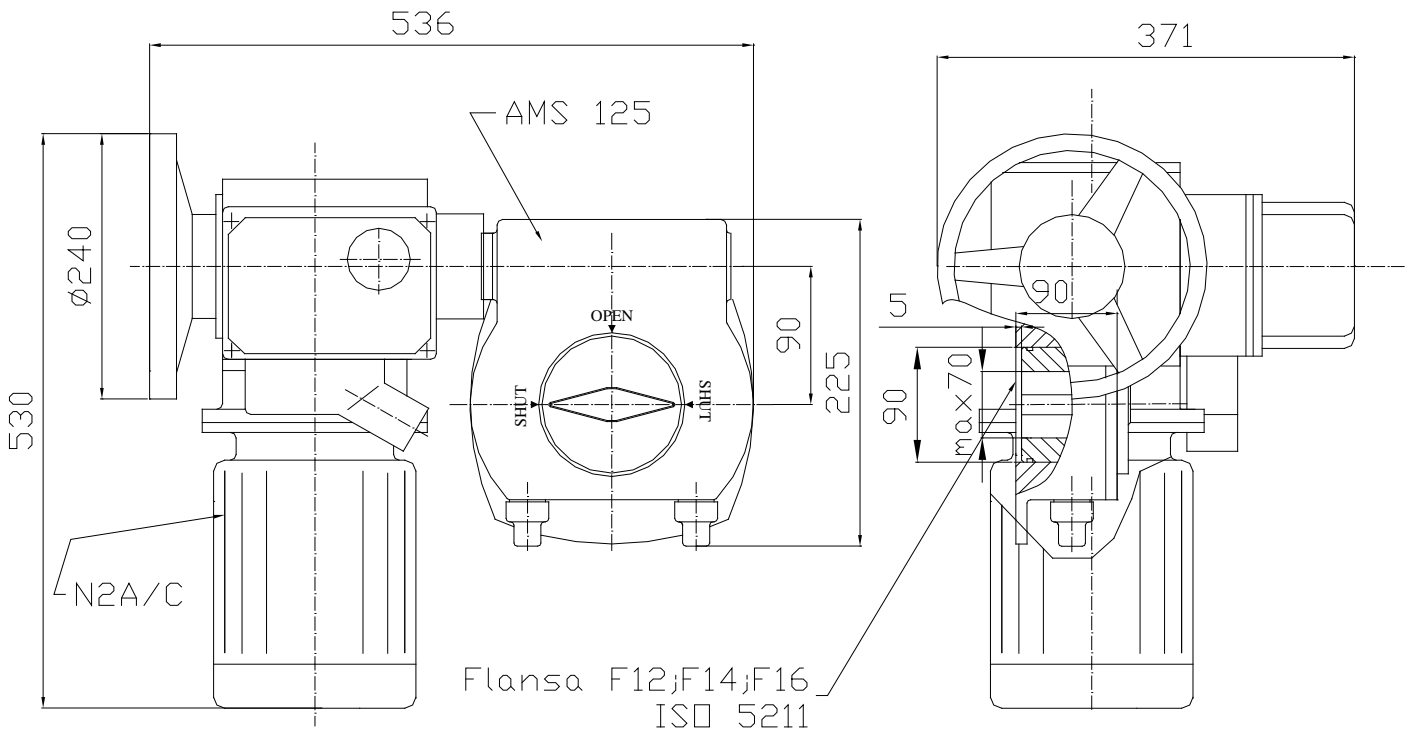
Mechanismus für den elektrischen „Viertelgang“-Antrieb

NR 5.2ST (N 5.2ST)



NR.	1013a
Datum	04.09.2006

1. Grössen



2. Technische Charakteristiken

- Ausgangsmoment.....1800 Nm
- Gang.....90°
- Gangdauer..... 49 s
- Motorkraft.....Für NR 5.2ST-0,8Kw
Für N 5.2 ST-0,75 Kw
- Motordrehzahl1500 Umdrehungen / Min
- Motortyp:CM (asynchron einphasig); ASI-für N5.2ST
ASF(M(asynchron dreiphasig)-(120 Antriebe / Stunde) für NR5.2ST
- Motorgriff des Typen ISO 5211..... F12; F14;F16
- Gewicht65kg

3. Symbole

NR 5.2ST(N5.2ST) – 1800 – 49 / 90 – 90 - F14 / 3 / 32 – – 3ET

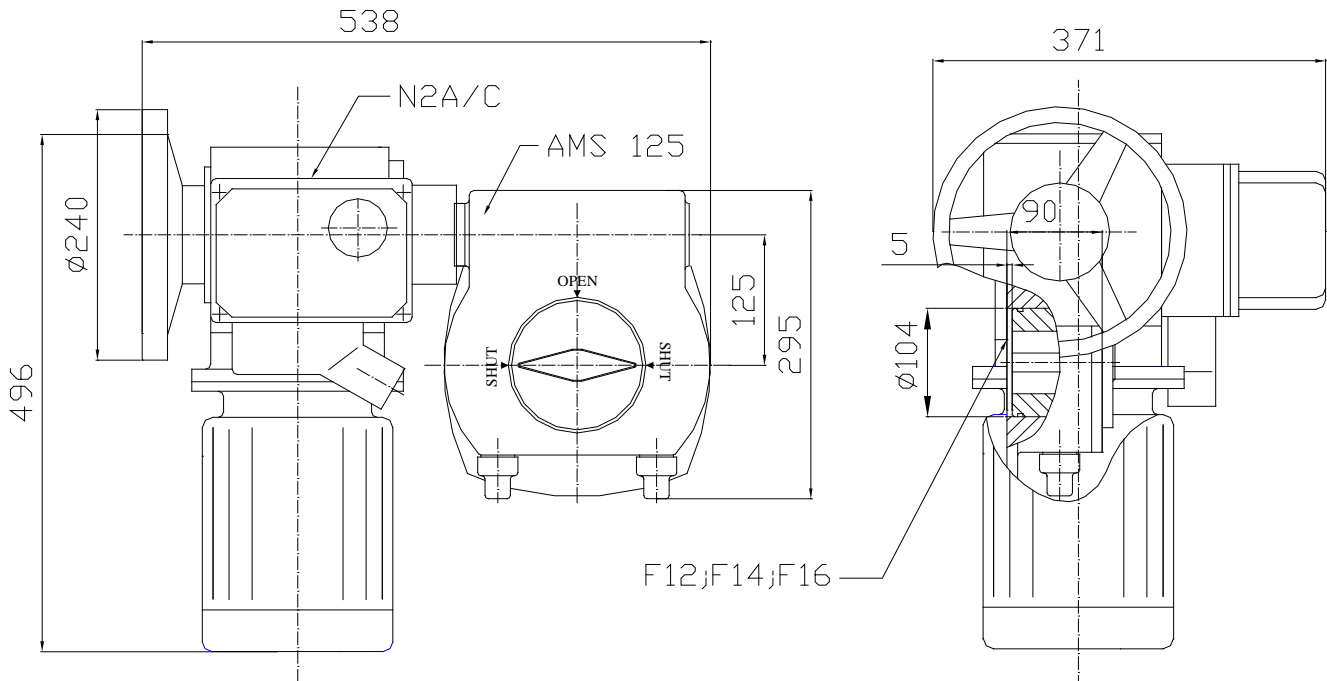
Typ und Grösse	Ausrüstungsvariante
Ausgangsmoment [N.m]	Keilbahnposition
Gangdauer [sec]	Grössenkode
Gang [°]	Antriebsform
Motorgrösse	Griffform – ISO 5211

Mechanismus für den elektrischen „Viertelgang“-Antrieb NR 7ST (N 7 ST)



NR.	728a
Datum	04.09.2006

1. Grössen



2. Technische Charakteristiken

- Ausgangsmoment[N.m]..... 3200
- Gang..... 90°
- Gangdauer[sec]..... 43
- Motortyp..... TAR-für NR 7ST
ASI-für N 7ST
- Motorkraft.....1,1 Kw
- Motordrehzahl [Umdrehungen / Min].....1500
- Motorgriff des Typen ISO 5211.....F12;F14;F16
- Gewicht83kg

3. Symbole

NR 7ST(N7ST) – 3200 – 43 / 90 – 90 - F16 / 1 / 60 – A – 1E	
Typ und Grösse	Ausrüstungsvariante
Ausgangsmoment [N.m]	Keilbahnposition
Gangdauer [sec]	Grössenkode
Gang [°]	Antriebsform
Motorgrösse	Griffform – ISO 5211

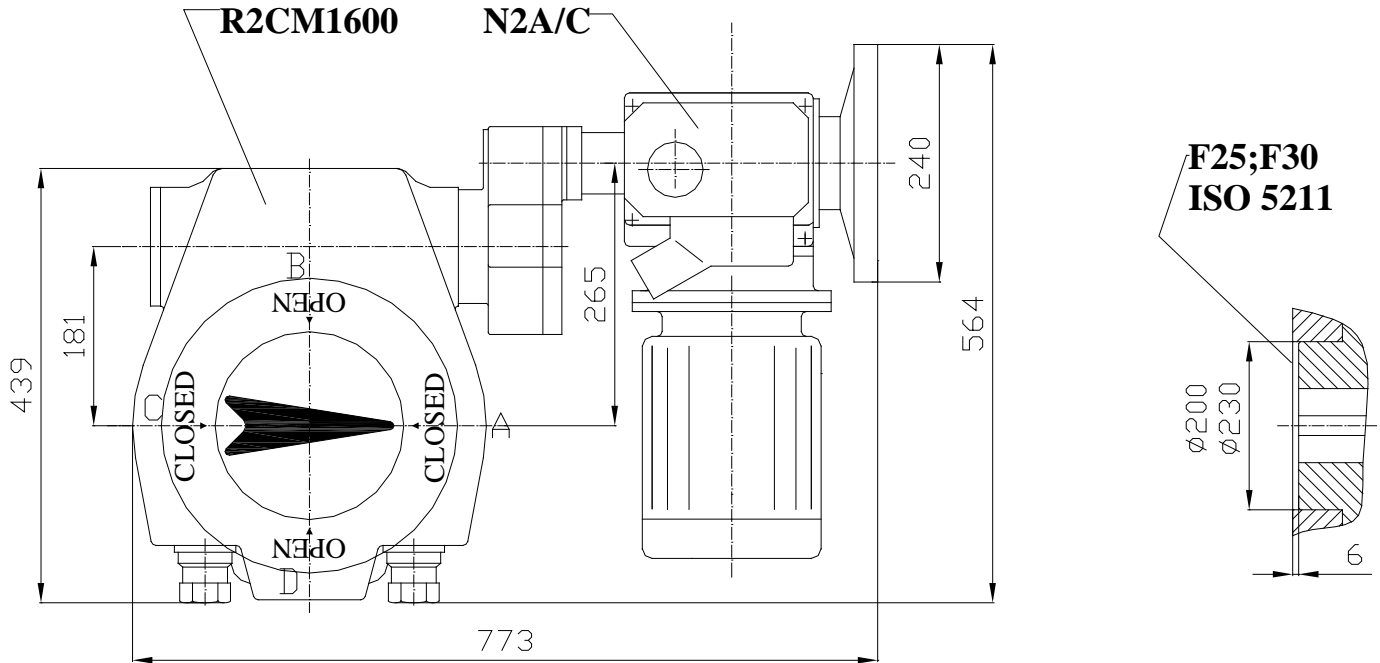
Mechanismus für den elektrischen „Viertelgang“-Antrieb

NR 10ST (N 10ST)



1. Grössen

Nr	1437b
Datum	06.09.2006



2. Technische Charakteristiken -

- Ausgangsmoment.....10000 Nm
- Gang.....90°
- Gangdauer.....114 sec
- Motortyp.....ASFM-für NR 10ST
ASI-für N 10ST
- Motorkraft.....Für N 10ST....1,5 Kw
Für NR 10ST.....1,6 Kw
- Motordrehzahl1500 Umdrehungen / Min
- Ausgangsflansch ISO 5211.....F25
- Gewicht250 kg

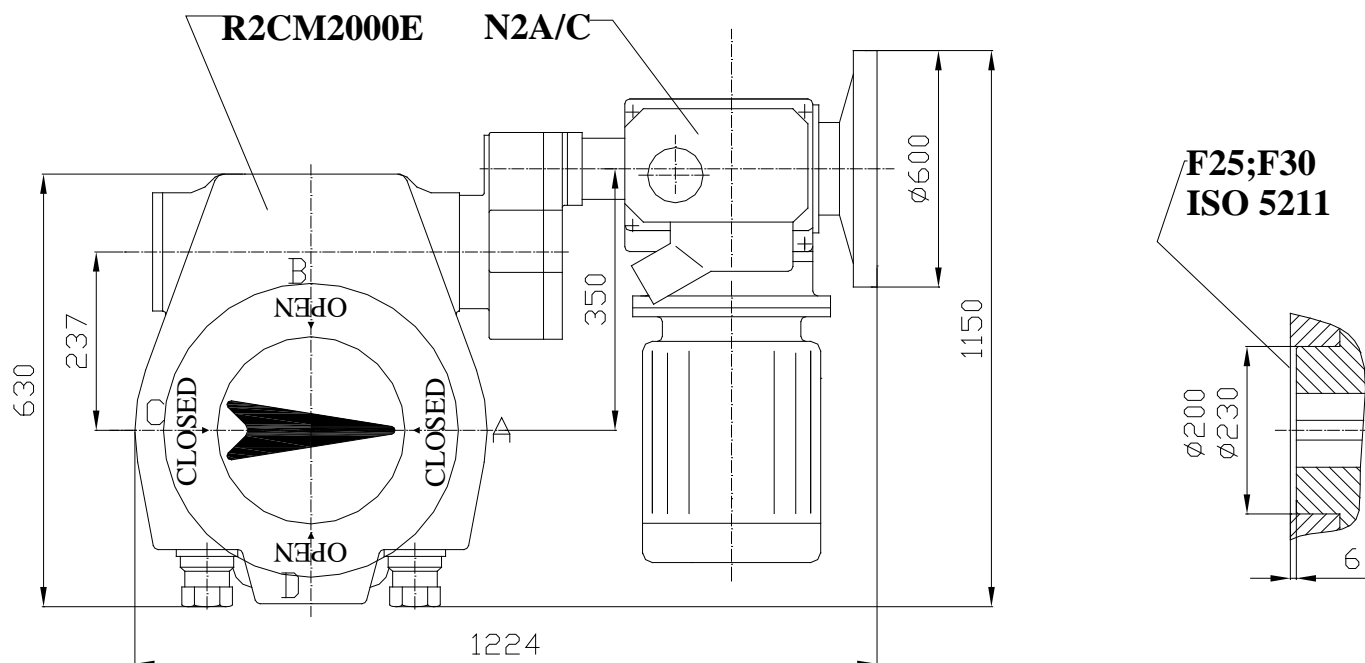
3. Symbole :

NR 10ST(N10ST) - 10000 - 114 / 90 - 90 - F25 / 1 / 80 - A - 3E

Typ und Grösse									Ausrüstungsvariante
Ausgangsmoment [N.m]									Keilbahnposition
Gangdauer [sec]									Grössenkode
Gang [°]								Antriebsform	
Motorgrösse								Griffform – ISO 5211	

1. Grössen

Nr	1438 b
Datum	06.09.2006



2. Technische Charakteristiken

- Ausgangsmoment.....16000 Nm
- Gang.....90°
- Gangdauer.....152 sec
- Motortyp..... ASFM-für NR 11ST
ASI-für N 11ST
- Motorkraft..... Für N 11ST....1,5 Kw
Für NR 11ST.....1,6 Kw
- Motordrehzahl1500 Umdrehungen / Min
- Ausgangsflansch ISO 5211.....F25
- Gewicht374 kg

3. Symbole :

NR 11ST(N11ST) - 16000 - 152 / 90 - 90 - F25 / 1 / 80 - A - 3E

Typ und Grösse										Ausrüstungsvariante
Ausgangsmoment [N.m]										Keilbahnposition
Gangdauer [sec]										Grössenkode
Gang [°]										Antriebsform
Motorgrösse										Griffform – ISO 5211

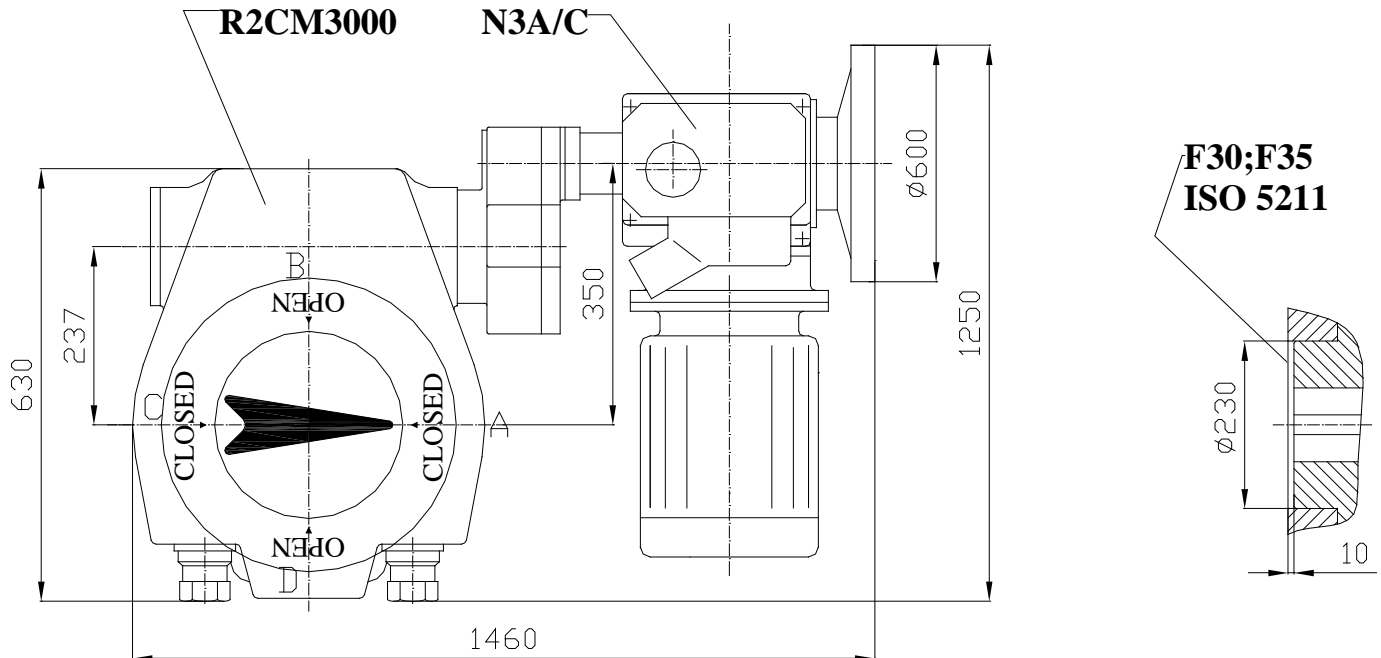
Mechanismus für den elektrischen „Viertelgang“-Antrieb

NR 12ST
(N 12ST)



1. Grössen

Nr	99a
Datum	08.09.2006



2. Technische Charakteristiken

Ausgangsmoment.....	22300 Nm
- Gang.....	90°
- Gangdauer.....	348 sec
- Motortyp.....	ASFm-für NR 12ST ASI-für N 12ST
- Motorkraft.....	4 Kw
- Motordrehzahl	1500 Umdrehungen/Min
- Flansch ISO 5211.....	F25
- Gewicht	435 kg

3. Symbole :

NR 12ST(N12ST) - 22300 - 348 / 90 - 112 - F30 / 1 / 80 - A - 3E

Typ und Grösse									Ausrüstungsvariante
Ausgangsmoment [N.m]									Keilbahnposition
Gangdauer [sec]									Grössenkode
Gang [°]									Antriebsform
Motorgrösse									Griffform - ISO 5211

(2.606 CARATTERE)